(19) 日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2002-70981 (P2002-70981A)

(43)公開日 平成14年3月8日(2002.3.8)

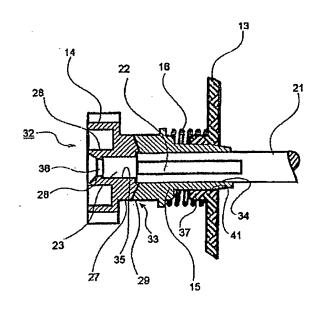
(51) Int.Cl.7 F 1 6 H 35/00	識別記号	FI F16H 35/00	テーマコード(参考) Z 3F049	
B65H 5/06		B65H 5/06	L P	
F16D 7/04		F 1 6 D 7/04	A	
	•	審査해求 未請求 耐求項の数	(11 OL (全 13 頁)	
(21)出顯番号	特願2000-261519(P2000-261519)	(71)出願人 000001007 キヤノン株式会社		
(22)出願日	平成12年8月30日(2000.8.30)	東京都大田区下丸子 (72)発明者 田場 康純 東京都大田区下丸子 ノン株式会社内	-3 丁目30番2号 キヤ	
	•	(72)発明者 遊坐 曜 東京都大田区下丸子 ノン株式会社内	-3丁目30番2号 キヤ	
	•	(74)代理人 100082337 弁理士 近島 一夫	(外1名)	
		Fターム(参考) 3F049 AA04 DA12 EA02 LA02 LA05 LA07 LB03		

(54) 【発明の名称】 回転力伝達装置とこの装置を備えたシート搬送装置および画像形成装置

(57)【要約】 (修正有)

【課題】 回転力伝達装置において、部品点数の少なく して、円滑に回転力を伝達できるようにする。

【解決手段】 回転力伝達装置32は、回転軸21と、回転軸に空転可能に設けられて回転力が伝達される駆動回転体14と、回転軸にスラスト方向に移動可能に設けられて回転軸と一体に回転可能な従助回転体15と、従助回転体を駆助回転体に圧接させる付勢手段16と、付勢手段による付勢方向への駆助回転体の移動を規制する移動規制手段28、36と、を備え、駆助回転体と従助回転体とのいずれか一方を支持体13に回転可能に直接支持させてある。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 回転軸と、

前記回転軸に空転可能に設けられて回転力が伝達される駆動回転体と、

前記回転軸にスラスト方向に移動可能に設けられて前記 回転軸と一体に回転可能な従助回転体と.

前記従動回転体を前記駆動回転体に圧接させる付勢手段と、

前記付勢手段による付勢方向への前記駆動回転体の移動 を規制する移動規制手段と

を備え、

前記駆動回転体と前記従動回転体とのいずれか一方を支持体に回転可能に直接支持させたことを特徴とする回転力伝達装置。

【請求項2】 前記支持体は 前記駆動回転体と前記従 動回転体とのいずれか一方を支持する簡状部を一体に有 していることを特徴とする請求項1 に記載の回転力伝達 装置。

【請求項3】 回転軸と.

前記回転軸に空転可能に設けられて回転力が伝達される 20 駆動回転体と、

前記回転軸にスラスト方向に移動可能に設けられて前記 回転軸と一体に回転可能な従助回転体と

前記従助回転体を前記駆助回転体に圧接させる付勢手段 と.

前記付勢手段による付勢方向への前記駆動回転体の移動 を規制する移動規制手段と

を備え、

前記駆助回転体を支持体に設けられた筒状の支持部材に 回転可能に支持させたことを特徴とする回転力伝達装 躍。

【請求項4】 前記駆動回転体と前記従動回転体との互いに圧接する部分に、前記駆動回転体の少なくとも一方向の回転力を前記従助回転体に伝達する回転力伝達手段を備えたことを特徴とする請求項1、2、3の内、いずれか1項に記載の回転力伝達装置。

【請求項5】 前記回転力伝達手段は 前記駆動回転体 と前記従動回転体との互いに圧接する部分に突設され て、互いに係合して前記駆動回転体の一方向の回転力の み前記従動回転体に伝達する突部を有する一方向回転ク ラッチであることを特徴とする請求項4に記載の回転力 伝達装置。

【請求項6】 前記移動規制手段が前記駆動回転体と前記回転軸との間に設けられ、前記従動回転体が前記支持体に回転可能に支持され、前記従助回転体と前記支持体との間に前記付勢手段が設けられていることを特徴とする請求項1ないし5の内、いずれか1項に記載の回転力伝速装置。

【請求項7】 前記移動規制手段が前記駆動回転体と前 ップによって、感光ドラム119上のトナー画像が転写記回転軸との間に設けられ、前記駆動回転体が前記支持 50 される。その後、シートPは、定着器108によってト

体に回転可能に支持され、前記従助回転体と前記回転軸 との間に前記付勢手段が設けられていることを特徴とす る請求項1ないし5の内、いずれか1項に記載の回転力 伝達装置。

(請求項8) 前記移動規制手段が、前記駆動回転体と前記回転軸との一方に設けられた突部と、他方に設けられて前記突部が係合する凹部とを有していることを特徴とする請求項6または7に記載の回転力伝達装置。

【 請求項 9 】 前記駆動回転体が前記支持体に回転可能 10 に支持され、前記従動回転体と前記回転軸との間に前記 付勢手段が設けられ、前記移動規制手段が前記付勢手段 によって前記支持体に付勢される前記駆動回転体に設け られていることを特徴とする請求項 1 ないし 5 の内、いずれか 1 項に記載の回転力伝達装置。

【請求項10】 請求項1ないし9の内 いずれか1項 に記載の回転力伝達装置と

前記回転力伝達装置の回転軸に設けられてシートを撤送するシート搬送回転体と

を備えたことを特徴とするシート搬送装置。

3 【請求項11】 請求項1ないし9の内、いずれか1項 に記載の回転力伝递装置と

前記回転力伝達装置の回転軸に設けられてシートを撤送するシート撤送回転体と

前記シート搬送回転体によって搬送された前記シートに画像を形成する画像形成手段と

を備えたことを特徴とする画像形成装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、回転力を伝達する 30 回転力伝達装置、この装置によって伝達される回転力に よってシートを搬送するシート搬送装置 および、回転 力伝達装置によってシートを搬送するシート搬送装置に より搬送されたシートに画像を形成する複写機、プリン タ、ファクシミリ およびこれらの複合機器等の画像形 成装置に関する。

[0002]

40

【従来の技術】画像形成装置には、電子写真方式や、その他の記録方式を採用するレーザビームブリンタ、被写機等がある。以下、画像形成装置の一例である、レーザビームブリンタを説明する。

【0003】図13は従来のレーザビームプリンタ120の根略正面断面図である。シート供給トレイ101上のシートPは、次のようにして、レーザビームプリンタ120の本体125内を搬送される。すなわち、シートPは、シート供給ローラ102と分離バッド128とによって本体125内に引き込まれ、搬送ローラ103と搬送と3104のニップを通過し、プロセスカートリッシ105内の感光ドラム119と転写ローラ106のニップによって、感光ドラム119上のトナー画像が転写される。その後、シートPは、京祭四108によってト

2

ナー画像が定着され、シート排出ローラ109とシート 排出ころ110とのニップによって、シート排出トレイ 111に排出されて積載される。

【0004】次に、従来のレーザビームブリンタ120のシャム処理を説明する。レーザビームブリンタ120の本体125内でシートPのジャムが発生したとき、ユーザーは、図14に示すように、カートリッジドア112を開け、プロセスカートリッジ105を取り出し、矢印X方向にシートPを引き出して、詰まったシートPを取り出す。

【0005】とのジャム処理の際. 搬送ローラ103と 搬送と3104のニップに挟まれているシートPを軽い力で円滑に取り出せるようにするため. 撤送ローラ103に駆動回転力を伝達する回転力伝達装置124は. 図15. 図16. 図17に示すようにラチェットギア式一方向回転クラッチ133を有している。

【0006】回転力伝達装置124を説明する。搬送口 ーラ軸121のDカット部122にラチェット115が 設けられている。ラチェット115は、 搬送ローラ軸1 21にスラスト方向へ移動可能に、かつ撤送ローラ軸1 20 21と一体に回転可能になっている。 搬送ローラギア1 14は搬送ローラ軸121の丸軸部123に空転可能に 設けられている。ラチェット115は、フレーム113 に設けられた軸受け117k支持されている。また. 搬 送ローラギア114は、ラチェット115に互いに爪部 126、127によって噛み合っているとともに、 撤送 ローラ駆動ギア118(図17参照)に唱合している。 【0007】このため、搬送ローラ駆動ギア118の回 転力は、搬送ローラギア114. ラチェット115、搬 送ローラ軸121を介して、搬送ローラ103に伝達さ とで、シートPを矢印X方向に搬送することができる。 【0008】ユーザーは、詰まったシートPをX方向へ 引き抜くとき、搬送ローラ103が矢印乙方向に追従回 転し、撤送ローラギア114とラチェット115との互 いの咄み合っている爪部126,127の斜面によっ て. ラチェット 1 1 5 が図 1 6 (a) のホームポジショ ンから図16(b) に示すようにフレーム113の側に **僅かに回転しながら移動することによって、搬送ローラ** 103が搬送ローラギア114からフリーになり、シー トPを軽い力で引き抜くことができる。そして、シート

[0009]

【発明が解決しようとする課題】しかし、従来のこのラチェットギア式一方向回転クラッチを有する回転力伝達装置は、部品点数が多い。現在、レーザビームプリンタ業界は、低価格競争が激化しており、従来のラチェットギア式一方向回転クラッチの構成では、この低価格競争に対応できなかった。つまり、部品点数の削減が必要で 50

Pの引き抜き終了後に、ラチェット115は圧縮ばわ1

16の弾力でホームポジションに戻る。

あった。

【0010】また、従来のラチェットギア式一方向回転クラッチを有する回転力伝達装置124は、搬送ローラギア114の位置決めに不利な構造になっている。つまり、図15に示すように、搬送ローラギア114は、ラチェット115と軸受け117を介してフレーム113に支持された搬送ローラ軸121に支持されているので、位置程度を向上させるのが困難であった。そして、この位置精度の低下により、搬送ローラギア114に回転むらが生じ、搬送ローラギア114の回転周期がピッチムラとしてシートに形成された画像に表われ、画像の品質の低下を招くことがあった。

【0011】(目的)本発明は、部品点数の少ない回転力伝達装置、さらに駆動回転体の取り付け位置精度の高い回転力伝達装置と、との装置から回転力を受けてシートを搬送するシート搬送装置と、このシート搬送装置から供給されるシートに画像を形成する画像形成装置とを提供することにある。

[0012]

【課題を解決するための手段】上記目的を達成するため、本発明の回転力伝達装置は、回転軸と、前記回転軸に空転可能に設けられて回転力が伝達される駆動回転体と、前記回転軸にスラスト方向に移動可能に設けられて前記回転軸と一体に回転可能な従助回転体と、前記従助回転体を前記駆動回転体に圧接させる付勢手段と、前記付勢手段による付勢方向への前記駆動回転体の移動を規制する移動規制手段と、を備え、前記駆助回転体と前記従助回転体とのいずれか一方を支持体に回転可能に直接支持させてある。

) (0013)本発明の回転力伝達装置の前記支持体は. 前記駆動回転体と前記従助回転体とのいずれか一方を支 持する筒状部を一体に有している。

【0014】上記目的を達成するため、本発明の回転力伝達装置は、回転軸と、前記回転軸に空転可能に設けられて回転力が伝達される駆動回転体と、前記回転軸にスラスト方向に移動可能に設けられて前記回転軸と一体に回転可能な従助回転体と、前記従助回転体を前記駆助回転体に圧接させる付勢手段と、前記付勢手段による付勢方向への前記駆動回転体の移動を規制する移助規制手段と、を備え、前記駆動回転体を支持体に設けられた筒状の支持部材に回転可能に支持させてある。

【0015】本発明の回転力伝達装置は、前記駆動回転体と前記従動回転体との互いに圧接する部分に、前記駆動回転体の少なくとも一方向の回転力を前記従動回転体に伝達する回転力伝達手段を備えている。

【0016】本発明の回転力伝達装置の前記回転力伝達 手段は、前記駆動回転体と前記従動回転体との互いに圧 接する部分に突設されて、互いに係合して前記駆動回転 体の一方向の回転力のみ前記従動回転体に伝達する突部 を有する一方向回転クラッチである。 10

【0017】本発明の回転力伝達装置の前記移動規制手 段は前配駆動回転体と前記回転軸との間に設けられ、前 記従勁回転体は前記支持体に回転可能に支持され、前記 従助回転体と前記支持体との間に前記付勢手段が設けら れている。

【0018】本発明の回転力伝達装置の前記移動規制手 段は前記駆動回転体と前記回転軸との間に設けられ、前 記駆動回転体は前記支持体に回転可能に支持され. 前記 従動回転体と前記回転軸との間に前記付勢手段が設けら れている。

【0019】本発明の回転力伝達装置の前記移動規制手 段は、前記駆動回転体と前記回転軸との一方に設けられ た突部と、他方に設けられて前記突部が係合する凹部と を有している。

【0020】本発明の回転力伝造装置の前記駆助回転体 は前記支持体に回転可能に支持され、前記従助回転体と 前記回転軸との間に前記付勢手段が設けられ、前記移動 規制手段は前記付勢手段によって前記支持体に付勢され る前記駆動回転体に設けられている。

【0021】上記目的を違成するため、本発明のシート 搬送装置は、上記いずれか1つの回転力伝達装置と、前 記回転力伝達装置の回転軸に設けられてシートを搬送す るシート搬送回転体と、を備えている。

【0022】上記目的を違成するため、本発明の画像形 成装置は、上記いずれか1つの回転力伝達装置と、前記 回転力伝達装置の回転軸に設けられてシートを搬送する シート搬送回転体と、前記シート搬送回転体によって搬 送された前記シートに画像を形成する画像形成手段と、 を備えている。

[0023]

【発明の実施の形態】以下、本発明の実施形態を説明す

【0024】(第1実施形態)本発明の実施形態の画像 形成装置であるレーザビームプリンタを図1ないし図6 に基づいて説明する。とのレーザビームプリンタ30 は、感光ドラム25にレーザ光を走査して記録する電子 写真方式を採用している。また、このレーザビームブリ ンタ30は、構造を簡単にした回転力伝達装置32と この装置32によって伝達された回転駆動力によってシ ートを確実に搬送するシート搬送装置40とを備えてい 40

【0025】なお、レーザピームプリンタ30の全体構 造は、後述する第2実施形態、第3実施形態においても 同様であるため、第1実施形態においてのみ図示および 説明し、第2実施形態、第3実施形態においては図示お よび説明を省略する。したがって、第2実施形態、第3 実施形態においては、第1実施形態と構造の異なる回転 力伝達装置について説明する。

【0026】また。第1ないし第3実施形態の回転力伝 **造装置** およびこの回転力伝達装置を備えたシート接送 50 性を有する固定爪28,28を接送ローラ軸21の外周

装置は、レーザビームプリンタのみならず、複写機、フ ァクシミリ. およびこれらの複合機器等の画像形成装置 に組み込むことができるようになっており、レーザビー ムプリンタのみに組み込まれるものではない。

[0027]図1は、レーザビームブリンタ30の概略 正面断面図である。シート供給トレイ1上のシートP は、シート供給ローラ2と分離パッド19とによってレ ーザビームプリンタ30の本体31内に引き込まれ、撤 送ローラ(シート搬送回転体)3と搬送ころ4とのニッ - プを通過する。一方、露光装置 7 によって形成されるブ ロセスカートリッジ5内の感光ドラム25上の潜像に. プロセスカートリッジ5内の現像装置26によってトナ とろ4とのニップを通過しながら、感光ドラム25と転 写ローラ6とのニップへ搬送される。そして、シートP 上には、転写ローラ6に印加された転写バイアスによっ て、感光ドラム25上のトナー画像が転写される。その 後、定翁装置8でシートPに熱と圧力が加えられ、トナ ー画像が定着される。最後にシートPは、シート排出ロ 20 ーラ9とシート排出ころ10とのニップを通過し、シー ト排出トレイ11に排出される。なお、感光ドラム2 5. 現像装置26等は、画像形成手段を構成している。 [0028] レーザピームブリンタ30の本体31内で シートPのジャムが発生したとき、ユーザーは、図2に 示すように、カートリッジドア12を開け、プロセスカ ートリッジ5を取り出し、矢印A方向にシートPを引き 抜いて詰まったシートPを取り出す。

【0029】このジャム処理の際 搬送ローラ3と搬送 ころ4とのニップに挟まっているシートPを円滑に軽い 30 力で取り出せるようにするため 回転力伝達装置32 は、図3ないし図6に示すように、ラチェットギア式ー 方向回転クラッチ33を有している。回転力伝達装置3 2は、後述する撤送ローラ駆動ギア17の駆動回転力を 搬送ローラ3に伝達するようになっている。

【0030】次に、回転力伝達装置32、およびラチェ ットギア式一方向回転クラッチ33の構成を説明する。 **協送ローラ軸(回転軸)21には、両側がカットされた** 断面ほぼ長円形のDカット部22が形成されている。ラ チェット (従助回転体) 15は、全体的に円筒状に形成 され、中心には、Dカット部22に灰合するほぼ長円形 の嵌合孔34が形成されている。ラチェット15は、嵌 台孔34にDカット部22を挿入して、搬送ローラ軸2 1上をスラスト方向へ移動可能に、かつ撤送ローラ軸2 1と一体に回転可能に設けられている。

[0031] 搬送ローラギア (駆動回転体) 14も、全 体的に円筒状に形成され、中心に形成された質通孔35 によって、搬送ローラ軸21の小径の丸軸部23に空転 搬送ローラギア14の貫通孔35に突設された1対の弾

に形成された円周滞36に係合させて、スラスト方向へ の移動が規制されている。なお、 搬送ローラ軸21に固 定爪を設け、搬送ローラギア14の貫通孔35内に円周 満を形成してもよい。固定爪28,28と円周満36は 移動規制手段を構成している。

【0032】また.ラチェット15はフレーム(支持 体) 13に一体形成された円筒状のボス(筒状部)37 の支持孔41に回転可能に直接支持されている。本実施 形態ではラチェット15の材質に摺動グレードのPOM (ボリアセタール)を使用し、フレームの材質にPPE 10 (ポリフェニレンエーテル)のガラス繊維入りを使用し

【0033】フレーム13とラチェット15との間に は、コイル状の圧縮ばね(付勢手段)16が設けられて いる。圧縮はね16の付勢力は、固定爪28、28と円 周滞36との係合によって受け止められる。

【0034】搬送ローラギア14とラチェット15との 対向部分には、互いに咽合する爪部(突部)27,29 が形成されている。との爪部27、29は、搬送ローラ 力を撤送ローラ軸21に伝達し 反対方向に回転したと き回転力を逃がすように、鋸歯状に形成されている。爪 部27.29. 圧縮ばね16等は、ラチェットギア式ー 方向回転クラッチ(回転力伝達手段)33を構成してい る。

【0035】搬送ローラ3への駆動回転力の伝達につい て説明する。不図示の駆動源、不図示のギア列により撤 送ローラ駆動ギア17 に矢印C方向の駆動回転力が伝递 され、搬送ローラ駆動ギア17から、さらに搬送ローラ ギア14に矢印下方向の駆動回転力が伝達される。そし 30 て、駆動回転力は、搬送ローラギア14の爪部27から ラチェット15の爪部29を経て、ラチェット15に伝 違される。 ラチェット 15と 撤送ローラ 軸 2 1 は Dカッ ト部22部で連結されているので、 撤送ローラ3は矢印 ろ4 (保持部材は不図示)とで、シートPを図2におい て矢印A方向に搬送することができる。

【0036】ジャム処理時のラチェットギア式一方向回 転クラッチ33の機能について説明する。 レーザビーム プリンタ30内で詰まったシートPをA方向に引き抜く とき、搬送ローラ3と搬送ころ4との間にシートPが圧 接されているので、 搬送ローラ3は、 引き抜くシートP に追従して矢印E方向に回転する。 このとき、 ラチェッ ト15は、搬送ローラ軸21のDカット部22で連結さ れているため矢印E方向へ回転する。また、ラチェット 15は爪部29の形状と、固定爪28,28と円周滞3 6との係合によって撤送ローラ軸21に対してスラスト 方向への移動を規制されている搬送ローラギア14の爪 部27の形状とにより、 撤送ローラギア14から離れる 方向 (矢印 B方向) へ移動する。したがって、ラチェッ

ト15は、矢印E方向へ回転しながら、圧縮ばね16に 抗して矢印B方向に移動して、 搬送ローラ軸21と搬送 ころ4との回転を許容する。

【0037】すなわち、シートPを引き抜くとき、ラチ ェット15が、図5(a)のホームポジションから図5 (b) の逃げ位置に移動することで、シートPをスムー ズに軽い力で搬送ローラ3と搬送とろ4との間から引き 抜いて、ジャム処理を行うととができる。そして、シー トPのジャム処理が終了すると、 ラチェット 15 は圧縮 ばね16によって図5(a)のホームポシションに戻さ

【0038】(第1実施形態の利点)ラチェットギア式 一方向回転クラッチ33を有する回転力伝達装置32 は、従来使用していた軸受け117(図15ないし図1 7参照)を廃止し、ラチェット15をフレーム13に回 転可能に直接支持させて、部品点数を削減した構造にな っている。このため、回転力伝達装置32は、構造が筋 単になっている。また、価格が低くなっている。

【0039】とのような回転力伝達装置32によって伝 ギア14が、図6中、矢印F方向に回転したとき、回転 20・遠された回転力によって回転する搬送ローラ3と、この 撤送ローラ3に圧接される搬送とろ4 とを備えたシート 搬送装置40も部品を削減し、さらに、とのシート搬送 装置40によって搬送されるシートに画像を形成するレ ーザビームプリンタ30の部品も削減したことになり、 シート撤送装置40と、レーザビームプリンタ30の構 造も簡単になり、価格を下げることができる。

> 【0040】(第2実施形態)第1実施形態の回転力伝 遠装置32は、ラチェット15をフレーム13に直接支 持させた構成になっているが、第2実施形態の回転力伝 達装置50は、図7ないし図9に示すように、搬送ロー ラギア14をフレーム(支持体)13に支持させた構成 になっており、他の部分はほとんど同一である。したが って、第2実施形態の回転力伝達装置50は、第1実施 形態の回転力伝達装置32と同一部分については同一符 号を付してその部分の説明を省略し、異なる部分のみに ついて説明する。

> 【0041】フレーム13のボス(筒状部)37の支持 孔41に直接支持された搬送ローラギア(駆動回転体) 14の材質に摺動グレードのPOM (ポリアセタール) を使用し、フレームの材質にPPE(ポリフェニレンエ ーテル)のガラス繊維入りを使用している。

> 【0042】圧縮ばね(付勢手段) 16は、ラチェット (従助回転体)15と、搬送ローラ軸(回転軸)51に 突設されたフランジ52との間に設けられている。

> 【0043】との回転力伝達装置50においても、シー トのジャムが発生し、シートを搬送ローラ(シート搬送 回転体) 3と撤送とろ4(図6参照)との間から抜き取 るとき、第1実施形態の回転力伝達装置32と同様に、 ラチェット15が図9(a)から図9(b)の状態に.

回転しながら圧縮ばね(付勢手段)に抗して矢印B方向

に移動することによって、シートを軽い力で抜き取ることができるようになっている。

【0044】(第2実施形態の利点)第2実施形態の回転力伝達装置50は、従来使用していた軸受け117(図15ないし図17参照)を廃止し、搬送ローラギア14を直接フレーム13に回転可能に支持させて、部品点数を削減した構造になっている。このため、本実施形態の回転力伝達装置50は、構造が簡単になっている。また、価格が低くなっている。

【0045】このような回転力伝達装置50によって伝 10 遠された回転力によって回転する搬送ローラ3と、この 搬送ローラ3に圧接される搬送ころ4とを備えたシート 搬送装置も部品を削減し、さらに、このシート搬送装置 によって搬送されるシートに画像を形成するレーザビームプリンタの部品も削減したことになり、シート搬送装置と、レーザビームプリンタの構造も簡単になり、価格も下げることができる。

【0047】 このような回転力伝達装置50を備えたシート搬送装置は、シートの送り速度にむらが生じないようにシートを円滑に搬送することができる。

【0048】回転むらが生じない本実施形態の回転力伝 遠装置50を備えたシート協送装置によって供給される シートに画像を形成するレーザビームブリンタは、ビッ チむらの少ない高画質の画像をシートに形成することが できる。

【0049】なお、第2実施形態の回転力伝達装置50は、搬送ローラギア14をフレーム13に直接支持させてあるが、従来と同様に軸受けを介してフレームに支持させてもよい。この場合、部品点数を削減することができないが、搬送ローラギア14の取り付け位置精度を向上させることができる利点が生じる。

【0050】(第3の実施形態)第1実施形態の回転力 伝達装置32は、ラチェット15をフレーム13に直接 支持させた構成になっているが、第3実施形態の回転力 伝達装置60は、図10ないし図12に示すように、搬 送ローラギア(駆動回転体)61をフレーム(支持体) 62に支持させた構成になっており、他の部分はほとん ど同一である。したがって、第3実施形態の回転力伝達 装置60は、第1実施形態の回転力伝達装置32と同一 部分については同一符号を付してその部分の説明を省略 し、異なる部分のみについて説明する。

【0051】搬送ローラギア61は、搬送ローラギア61と一体でかつ搬送ローラギア61のボス(移動規制手段)66より制径の軸受け部63をフレーム62の支持孔64に回転可能に挿入して、中心に形成された貫通孔 50

65に搬送ローラ軸(回転軸)67を貫通させてある。したがって、搬送ローラギア61は、搬送ローラ軸67とで互いに支持し合った状態で、フレーム62の支持孔64に回転可能に直接支持されている。搬送ローラギア61は、圧縮はね(付勢手段)16の押圧力によってボス66の部分でフレーム62に押圧されて位置決めされているため、第1、第2実施形態の搬送ローラギア(駆助回転体)14と異なって固定爪28を有していないとともに、搬送ローラ軸67に固定爪28が係合する円周滞36も形成されていない。搬送ローラギア61の材質に摺助グレードのPOM(ボリアセタール)を使用してレームの材質にPPE(ボリフェニレンエーテル)のガラス繊維入りを使用している。

10

【0052】ラチェット(従助回転体)15は、搬送ローラ軸67の端部に設けられている。このため、Dカット部22も搬送ローラ軸67の端部に形成されている。また、搬送ローラ軸67の端部には、フランジキャップ18が設けられている。フランジキャップ18とラチェット15との間には、圧縮ばね(付勢手段)16が介在している。

【0053】との回転力伝達装置60においても、シートのジャムが発生し、シートを搬送ローラ3と搬送ころ4(図6参照)との間から抜き取るとき、第1実施形態の回転力伝達装置32と同様に、ラチェット15が図12(a)から図12(b)の状態に、回転しながら矢印G方向に圧縮はね16(付勢手段)に抗して移動することによって、シートを軽い力で抜き取れるようにしている。

【0054】(第3実施形態の利点)第3実施形態の回転力伝達装置60は、従来使用していた軸受け117 (図15ないし図17参照)を廃止し、搬送ローラギア (駆動回転体)61を直接フレーム62に回転可能に支持させて、部品点数を削減した構造になっている。このため、本実施形態の回転力伝達装置60は、構造が簡単になっている。また、価格が低くなっている。

【0055】とのような回転力伝達装置60によって伝達された回転力によって回転する撤送ローラ3と、との搬送ローラ3に圧接される搬送ころ4とを備えたシート搬送装置も部品を削減し、さらに、このシート搬送装置によって搬送されるシートに画像を形成するレーザビームプリンタの部品も削減したことになり、シート搬送装置と、レーザビームプリンタの構造も簡単になり、価格も下げることができる。

【0056】本実施形態の回転力伝達装置60は、搬送ローラギア61をフレーム62に回転可能に直接支持させているので、搬送ローラギア61の回転むらが軽減されて、回転力を円滑に伝達することができる。また、搬送ローラギア61は、圧縮ばわ16によってフレーム62に常時突き当てられているので、スラスト方向の取り付

け位置精度が向上し、回転力を円滑に伝達することがで きる。

(0057) このような回転力伝達装置60を備えたシート 協送装置は、シートの送り速度にむらが生じないようにシートを円滑に搬送することができる。

【0058】回転むらが生じない本実施形態の回転力伝 遠装置60を備えたシート搬送装置によって供給される シートに画像を形成するレーザビームプリンタは、ピッ チむらの少ない沓画質の画像をシートに形成することが できる。

【0059】なお、第3実施形態の回転力伝達装置60は、搬送ローラギア61をフレーム62に直接支持させてあるが、従来と同様に軸受けを介してフレームに支持させてもよい。との場合、部品点数を削減することができないが、搬送ローラギア61の取り付け位置精度を向上させることができる利点が生じる。

【0060】なお、搬送ローラ軸32、51、67は、フレーム13、62に対して、スラスト方向へ移動しないように不図示の位置決め機様によって、位置決めされているものとする。

【0061】また、第1、第2実施形態におけるボス37は必ずしも必要としない。特に、フレーム13の厚みが厚い場合には、必要としない。逆に、第3実施形態におけるフレーム62にボスを一体に設け、このボスに搬送ローラギア61を回転可能に支持してもよい。

【0062】さらに、ラチェットギア式一方向回転クラッチ33は、シートのジャムが発生し、シートを図2、図6中矢印Aの方向に抜き取るとき、搬送ローラ3が矢印E.方向に追従回転するようにするために設けたものであり、一方向回転クラッチ33の代わりに爪部を省略して搬送ローラギアとラチェット(爪部を省略するとラチェットとは言わないが、一応、ラチェットと称する)とを直接圧接させるか、あるいは摩擦板を介在させるかして、同様な作用が生しるようにしてもよい。この場合、シートの引き抜きにともなってラチェットに回転力が加わっても、搬送ローラギアは搬送ローラ駆助ギアに咆台して回転してくなっているため回転せず、ラチェットが回転する。あるいは、ユーザーがラチェットを圧縮はね16に抗して搬送ローラギアから離して、シートの引き抜きにともなって回転するようにしてもよい。

[0063]

【発明の効果】本発明の回転力伝達装置は、駆動回転体と従助回転体とのいずれか一方を支持体に直接支持させたので、部品点数を削減して、構造を簡単にし、コストを下げることができる。

【0064】本発明の回転力伝達装置は、駆動回転体と 従動回転体とのいずれか一方を支持体に直接支持させた ので、簡単な構造で、フレームに対しての駆動回転体の 位置精度を高めることができ、回転力を円滑に伝達する ことができる。 [0065] 本発明の回転力伝達装置は、駆動回転体を 支持体に設けた場合、支持部材を介して設けたとして も、駆動回転体の位置精度を高めることができ、回転力 を円滑に伝達することができる。

【0066】また 上記回転力伝達装置を備えてシートを搬送するシート搬送装置は シートの搬送速度にむらを生じさせること無く ほぼ一定の速度でシートを搬送することができる。

【図面の簡単な説明】

10 【図1】本発明の実施形態の回転力伝達装置とシート撤 送装置を備えたレーザビームプリンタの概略正面断面図 である。

【図2】図1のレーザビームプリンタにおいて、シートのジャム処理をしている状態の図である。

【図3】第1実施形態の回転力伝達装置において、撤送ローラ軸に沿った断面図である。

【図4】第1実施形態の回転力伝達装置の分解斜視図である。

【図5】第1実施形態の回転力伝達装置の動作説明図で 20 ある。

(a) ラチェットホームボジション状態を示した図で ある。

(b) 搬送ローラ軸に回転力が加わり、ラチェットが 移助して、搬送ローラ軸を空転状態にしたときの状態を 示した図である。

【図6】第1実施形態の回転力伝達装置を有するシート 搬送装置の斜視図である。

【図7】第2実施形態の回転力伝達装置において、撤送ローラ軸に沿った断面図である。

30 【図8】第2実施形態の回転力伝達装置の分解斜視図である。

【図9】第2実施形態の回転力伝達装置の動作説明図である。

(a) ラチェットホームポジション状態を示した図である。

(b) 搬送ローラ軸に回転力が加わり、ラチェットが 移動して、搬送ローラ軸を空転状態にしたときの状態を 示した図である。

【図10】第3実施形態の回転力伝達装置において. 撤40 送ローラ軸に沿った断面図である。

【図11】第3実施形態の回転力伝達装置の分解斜視図である。

【図 1 2 】 第 3 実施形態の回転力伝達装置の動作説明図である。

(a) ラチェットホームポジション状態を示した図である。

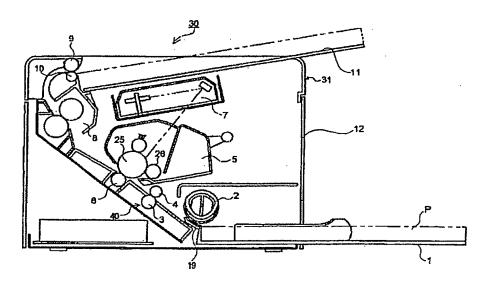
(b) 搬送ローラ軸に回転力が加わり、ラチェットが 移動して、搬送ローラ軸を空転状態にしたときの状態を 示した図である。

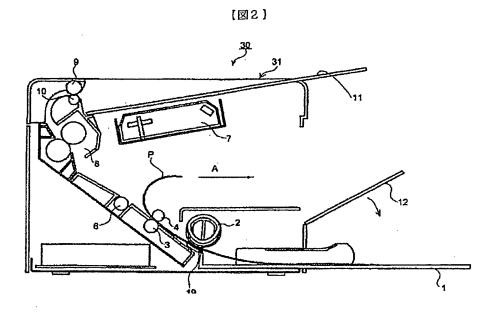
50 【図13】従来例のレーザビームプリンタシェットの概

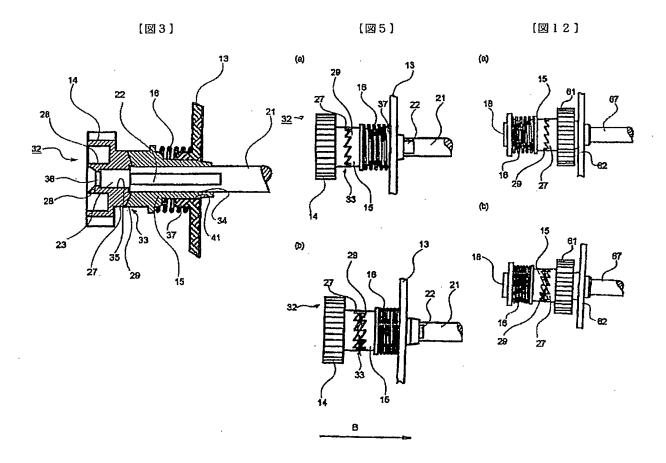
14

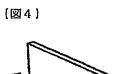
略正面断面図である。	*	21	搬送ローラ軸(回転軸)
【図14】図13のレーザビームプリンタにおいて、シ		22	搬送ローラ軸のDカット部
ートのジャム処理をしている状態の図である。		23	撤送ローラ軸の丸軸部
【図15】従来の回転力伝達装置において ・ 搬送ローラ		2 5	感光ドラム (画像形成手段)
軸に沿った断面図である。		26	現像装置(画像形成手段)
【図16】第1実施形態の回転力伝達装置の動作説明図		27	撤送ローラギアの爪部(突部)
である。		28	固定爪(移動規制手段)
(a) ラチェットホームポジション状態を示した図で		29	ラチェットの爪部 (突部)
ある。		30	レーザビームプリンタ(画像形成装置)
(b) 搬送ローラ軸に回転力が加わり、ラチェットが	10	3 2	回転力伝達装置
移動して、搬送ローラ軸を空転状態にしたときの状態を		3 3	ラチェット式一方向回転クラッチ(回転力伝
示した図である。		達手段)	
【図17】従来の回転力伝達装置を有する従来のシート		36	円周滞(移動規制手段)
搬送装置の斜視図である。		3 7	ボス(筒状部)
【符号の説明】		4 0	シート撤送装置
P シート		5 0	回転力伝達装置
1 シート供給トレイ		5 1	搬送ローラ軸(回転軸)
3 搬送ローラ(シート搬送回転体)		60	回転力伝達装置
4 搬送ころ		61	協送ローラギア(駆助回転体)
13 フレーム(支持体)	20	62	フレーム(支持体)
14 搬送ローラギア(駆動回転体)		63	軸受け部
15 ラチェット(従動回転体)		6 4	支持孔
16 圧縮はね(付勢手段)		6 5	貨 通孔
17 搬送ローラ駆動ギア			ボス(移動規制手段)
18 フランジキャップ	*	67	搬送ローラ軸(回転軸)

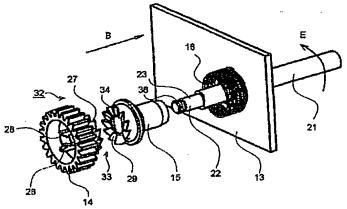
[図1]



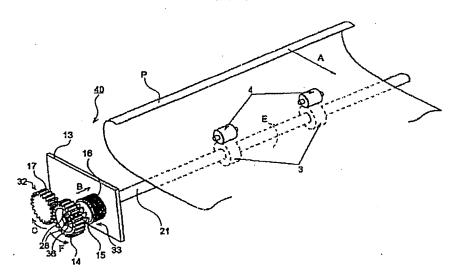


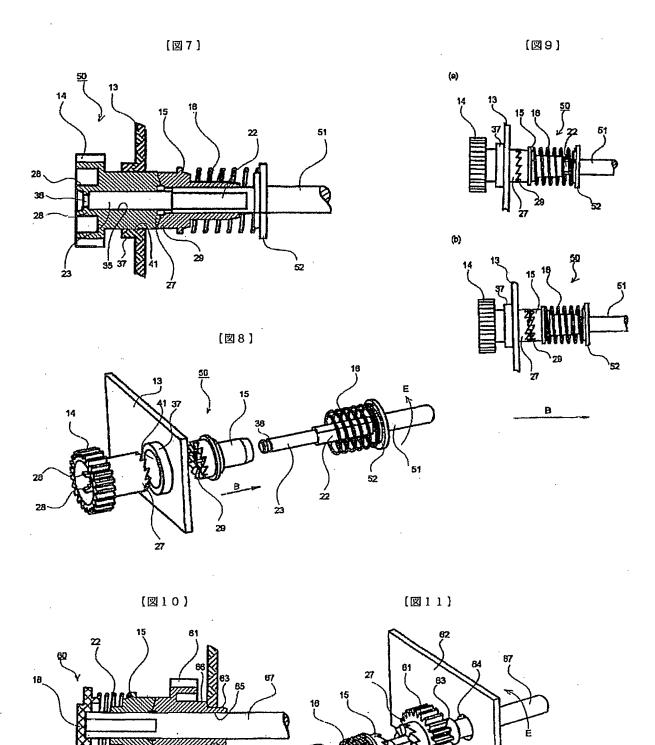




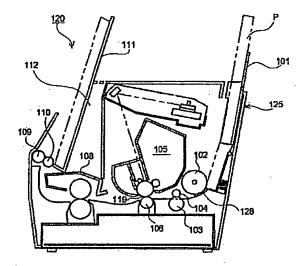


(図6)

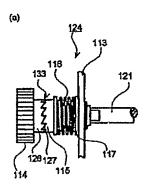


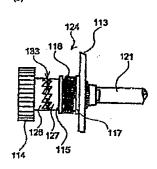




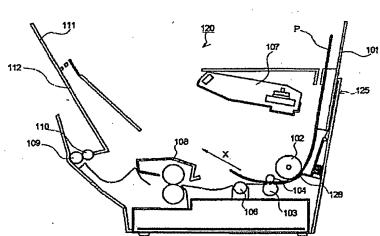


[図16]

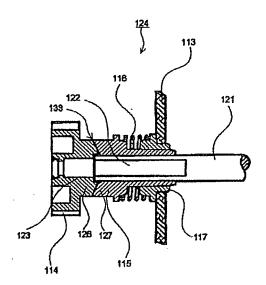




[図14]



[図15]



[図17]

